

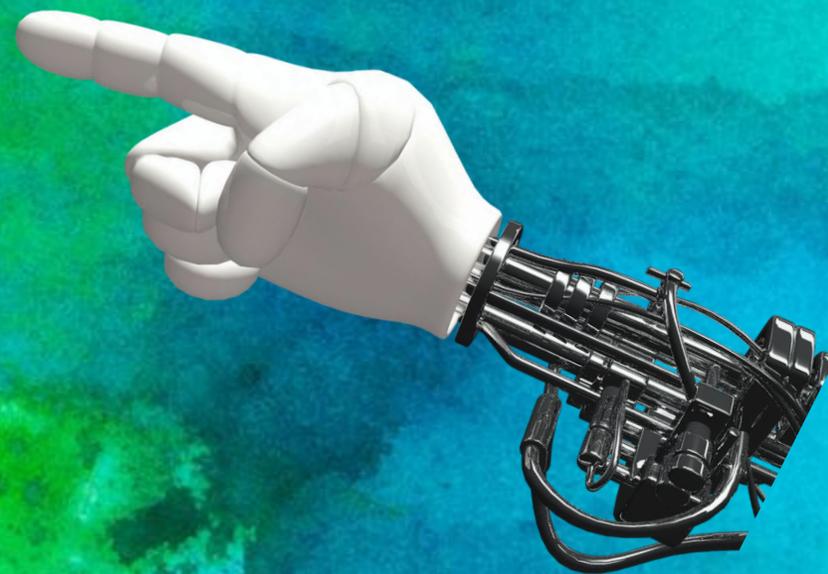
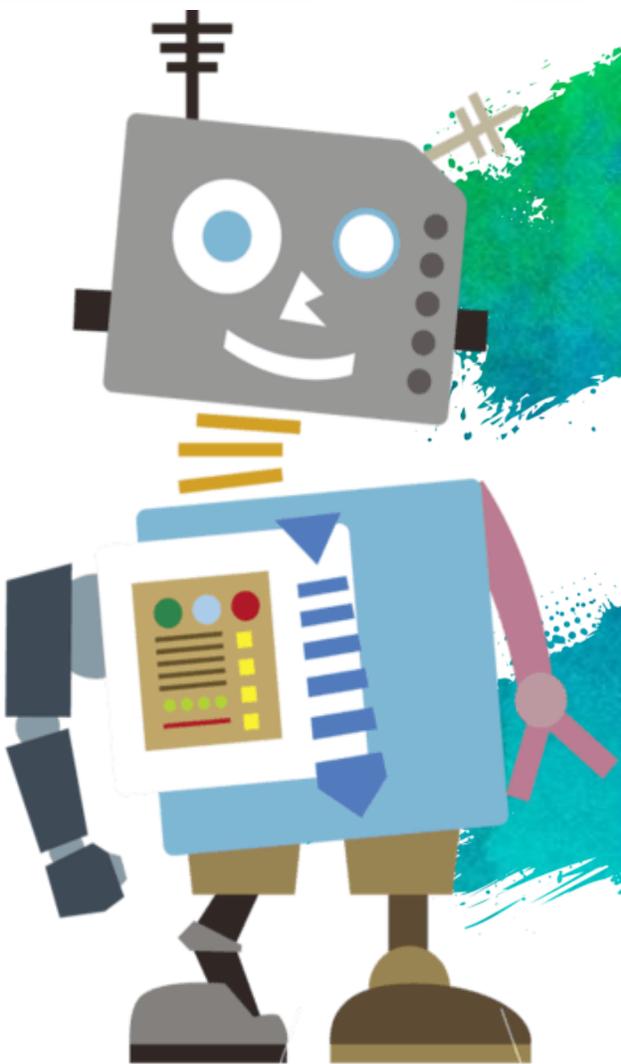


UNIVERSIDAD
NACIONAL DE
CÚCUTA

VI
CONGRESO
INTERNACIONAL

EDUCACIÓN
CONTEMPORÁNEA
CALIDAD EDUCATIVA Y BUEN VIVIR

TALLER ROBÓTICA EDUCATIVA



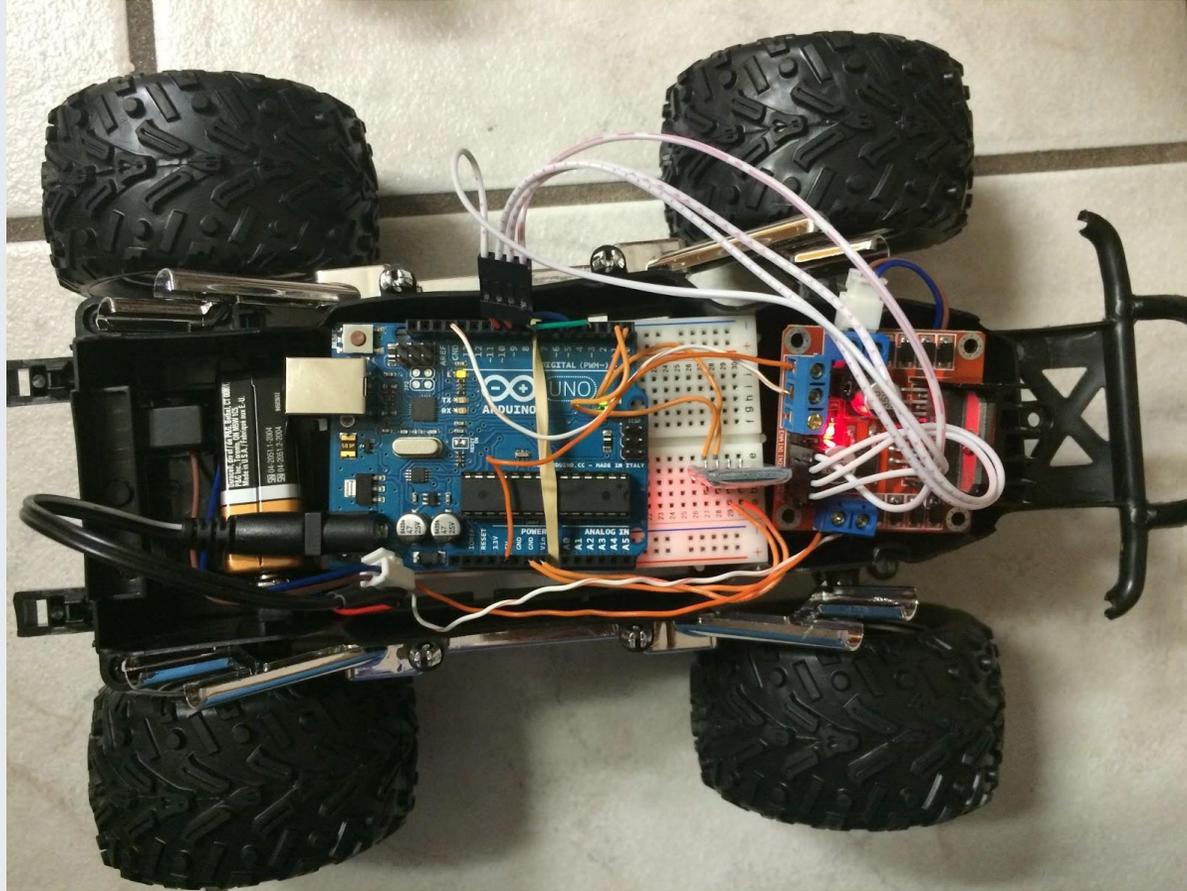
Tallerista: Ing. Christiam X. Núñez Z. Mgs.

Contenido!



Material de apoyo para cubrir el temario

Adecuación de un sistema móvil de ruedas , controlado por bluetooth



Adecuación de un sistema móvil de ruedas , controlado por bluetooth

Materiales

1. Arduino UNO



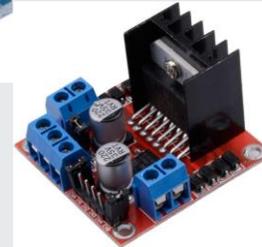
2. Protoboard



3. Bluetooth HC 06



4. Modulo puente H L298N Módulo



5. Batería de 9 Voltios



Adecuación de un sistema móvil de ruedas , controlado por bluetooth

Materiales

6. Chasis de un carro a control



7.- Cables de Arduino, o UTP



Adecuación de un sistema móvil de ruedas , controlado por bluetooth

Esquema

