

## Estudio Energético del Mecanismo Armónico Simple.

Energía cinética del M.A.S y sus graficos.

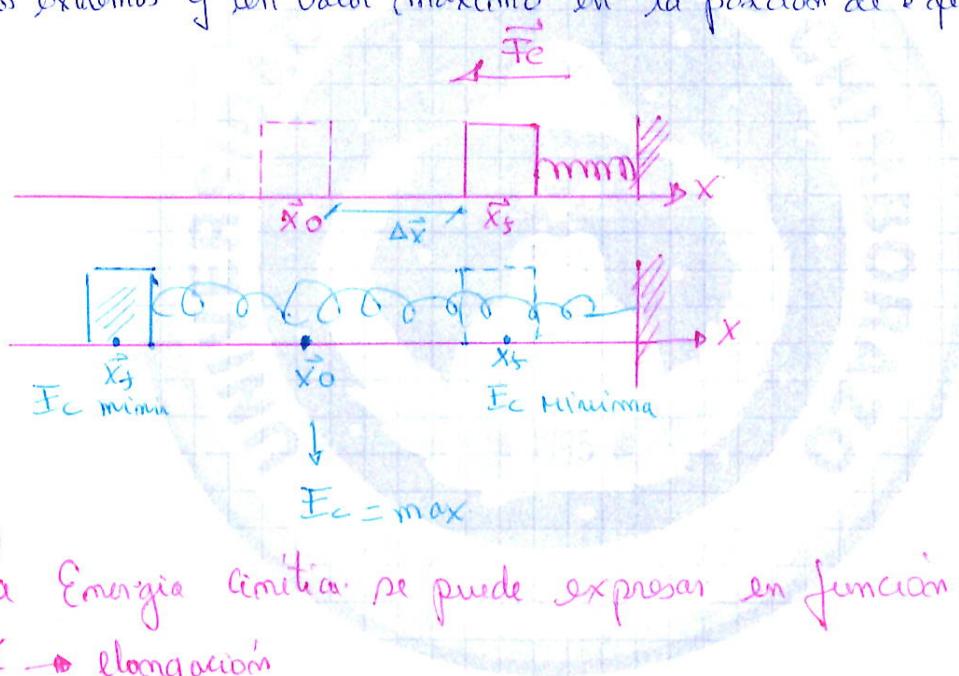
Energía cinética de traslación  $E_c = \frac{1}{2} m v^2$

Energía  $E_c$  de una partícula en el M.A.S

$$E_c = \frac{1}{2} K A^2 \quad (\text{como energía máxima}) \\ (\text{como velocidad mínima} = 0)$$

La energía cinética en un M.A.S, en un punto está asociada a la velocidad que el cuerpo tiene en dicho punto.

La  $E_c$  en el M.A.S varía de manera periódica entre un valor mínimo en los extremos y un valor máximo en la posición de equilibrio.



La Energía cinética se puede expresar en función de la ( $x, t$ ).

$x \rightarrow$  elongación  
 $t \rightarrow$  tiempo

$E_c(x)$ ; Energía cinética en función de la elongación.

$$E_c = \frac{1}{2} K (A^2 - x^2) ;$$

$E_c(t)$ ; Energía cinética en función del tiempo

$$E_c = \frac{1}{2} K A^2 \cdot \sin^2(\omega t + \phi_0)$$



Definición:

$E_c$ : Energía cinética, su unidad de medida es el J [ENKS]

$A$ : Amplitud, su unidad de medida es la longitud (m)

$\omega$ : Frecuencia angular; su unidad de medida  $\frac{\text{rad}}{\text{s}}$ .

$\phi_0$ : Fase inicial. [su unidad de medida en ENKS o sistema internacional radian [rad]]

$K$ : Constante del MoAoS  $[\frac{\text{N}}{\text{m}}]_{//}$

$$E_c = \frac{1}{2} K A^2 \cdot [\text{Energía cinética máxima}]$$

$E_c = 0 \quad \text{II} \quad \text{II} \quad \text{mínima}$

Grafica energía cinética - Posición  $E_c(x)$

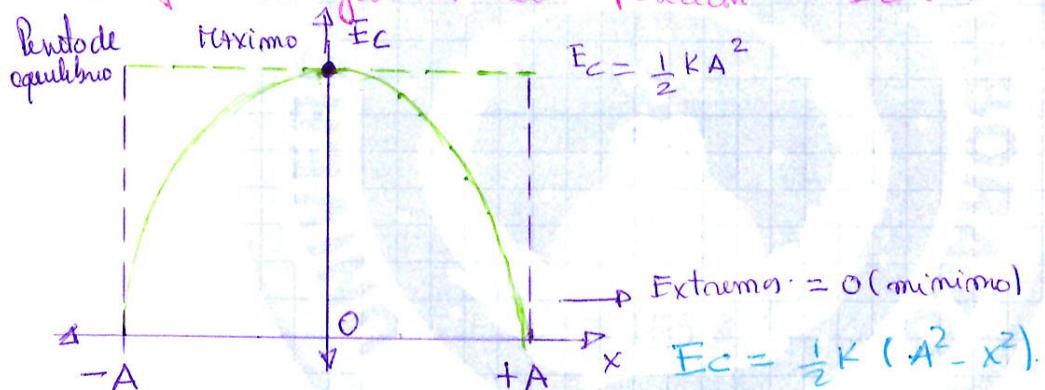
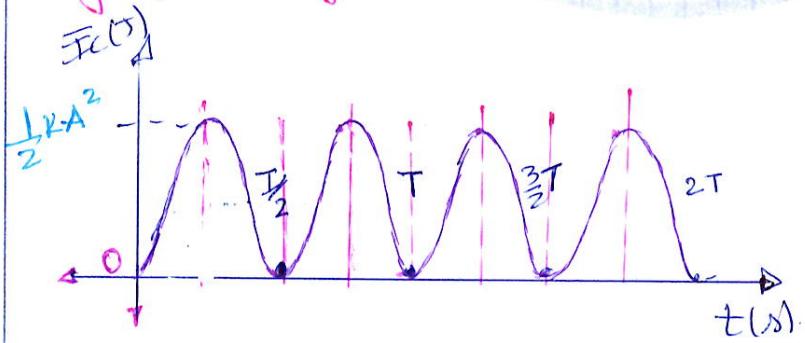


Grafico energía cinética - t  $E_c(t)$



La energía cinética se repite en intervalos de  $\frac{T}{2}$ .

La energía cinética es mínima cuando inicia el movimiento.



Demonstración:

$$E_c = \frac{1}{2}K(A^2 - x^2) //$$

$$E_c = \frac{1}{2}mv^2 \quad \text{Energía cinética de traslación.}$$

$$V = -Aw \sin(\omega t + \phi_0)$$

$$E_c = \frac{1}{2}m[-aw \sin(\omega t + \phi_0)]^2$$

$$E_c = \frac{1}{2}m[A^2 w^2 \sin^2(\cdot)].$$

$$E_c = \frac{1}{2}m \boxed{A^2 w^2} \sin^2(\cdot). \quad K = m w^2 \Rightarrow w = \sqrt{\frac{K}{m}}.$$

$$E_c = \frac{1}{2}K A^2 \sin^2(\cdot) \quad \text{Por trigonometría}$$

$$\sin^2(\cdot) + \cos^2(\cdot) = 1$$

$$\sin^2(\cdot) = 1 - \cos^2(\cdot)$$

$$E_c = \frac{1}{2}K A^2 [1 - \cos^2(\cdot)]$$

$$E_c = \frac{1}{2}K A^2 - \frac{1}{2}K A^2 \underbrace{\cos^2(\cdot)}$$

$$x^2 = A^2 \cos^2(\cdot) =$$

Sacamos factores comunes:

$$E_c = \frac{1}{2}K (A^2 - x^2)$$

Otra forma:  $V = -aw \sin(\cdot) \Rightarrow V^2 = A^2 w^2 \sin^2(\cdot)$

$$* E_c = \frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}m \boxed{A^2 w^2} [1 - \cos^2(\cdot)] \quad \sin^2(\cdot) + \cos^2(\cdot) = 1 \\ \sin^2(\cdot) = 1 - \cos^2(\cdot).$$

$$= \frac{1}{2}K A^2 [1 - \cos^2(\cdot)]$$

$$= \frac{1}{2}K A^2 - \frac{1}{2}K A^2 \underbrace{\cos^2(\cdot)}_{x^2} = \frac{1}{2}K [A^2 - x^2]$$

3



# Energía Potencial del M.A.S

Se determina utilizando la fuerza elástica:  $\vec{F}_e = -k\vec{x}$

Energía Potencial  $E_p(x)$

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2$$

La energía potencial en un MAS

Movimiento Armónico Simple, varía de manera periódica entre un valor mínimo en la posición de equilibrio y un valor máximo en los extremos (lo contrario de  $E_k$ )

$$E_{p\max} = \frac{1}{2} kA^2 \quad (\text{valor extremo})$$

$$E_{p\min} = 0 \quad (\text{posición de equilibrio})$$

Demotación  $E_p = \frac{1}{2} kx^2$  ;  $E_p = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi_0)$ .

$$\vec{F}_e = -k\vec{x}$$

Partimos del trabajo que hace la  $\vec{F}_e$  para ir de un punto  $1 \rightarrow 2$ ; o sea de  $A \rightarrow B$ .

$$W = \int_A^B \vec{F}_e \cdot d\vec{r} = \int_{x_1}^{x_2} -kx \, dx$$

$$W = -k \frac{x^2}{2} \Big|_{x_1}^{x_2} = -\left[ k \frac{x_2^2}{2} - k \frac{x_1^2}{2} \right]$$

$$\therefore W = -[E_{p_2} - E_{p_1}]$$

$$E_{p_2} = \frac{1}{2} kx_2^2 \quad \text{para el punto 2}$$

$$E_{p_1} = \frac{1}{2} kx_1^2 \quad \text{" " " " 2}$$

Fuerzas conservativas

$$\vec{F}_p, \vec{F}_e$$

Energía Potencial  $E_p(t)$

$$E_p = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi_0)$$

$$x = A \cos(\omega t + \phi_0)$$

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2$$

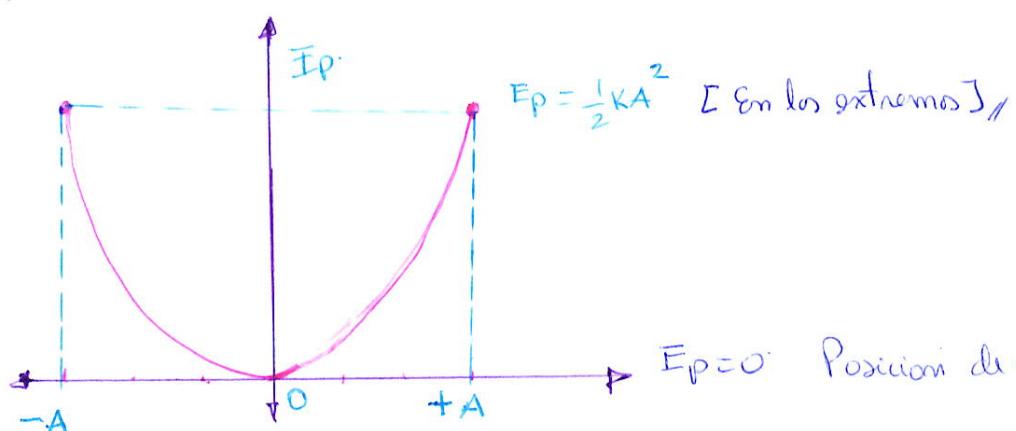
$$E_p = \frac{1}{2} kA^2 \cos^2(\omega t + \phi_0)$$

En términos generales

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2$$

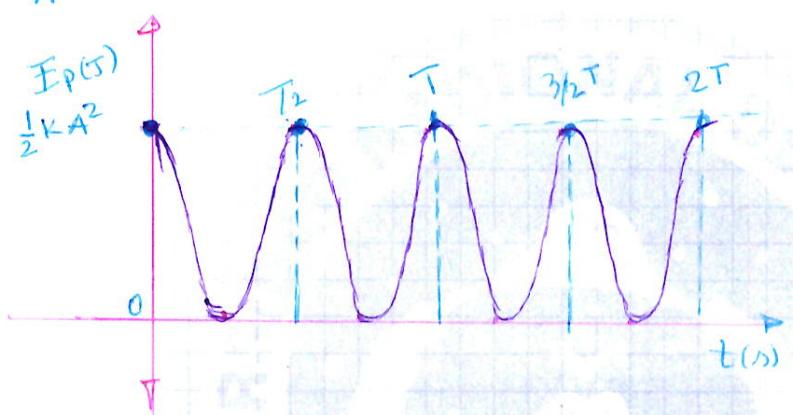


Grafica de la  $E_p(x)$



Grafica de la  $E_p(t)$ .

$E_p(t)$



La energía potencial es máxima cuando comienza el movimiento suspendiéndose en intervalos de  $\frac{T}{2}$

Energía mecánica en el M.A.S

$$E_m = E_c + E_{pg} + E_{pe} \quad \text{Movimiento de fricción.}$$

$$\text{M.A.S}$$

$$E_m = E_c + E_{pe}$$

$$E_m = \frac{1}{2} K(A^2 - x^2) + \frac{1}{2} Kx^2$$

~~$$E_m = \frac{1}{2} K A^2 - \frac{1}{2} K x^2 + \frac{1}{2} K x^2$$~~

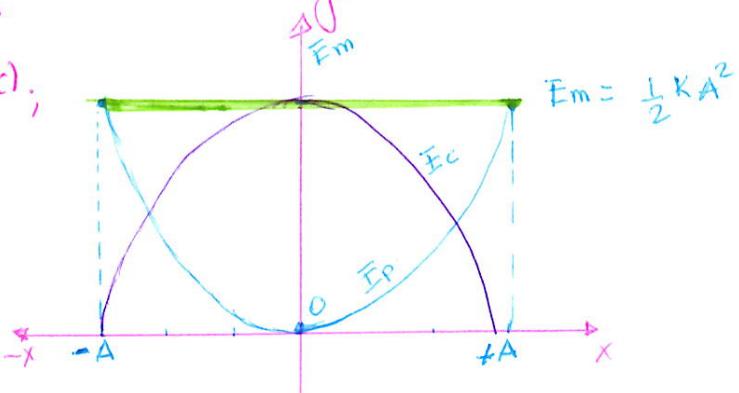
$$E_m = \frac{1}{2} K A^2 ; \quad E_{p\max} = \frac{1}{2} K A^2 ; \quad E_{c\max} = \frac{1}{2} K A^2$$

$E_m = \text{cte}$  ; permanece constante a lo largo del tiempo y en cualquier punto de  $x$  del movimiento.

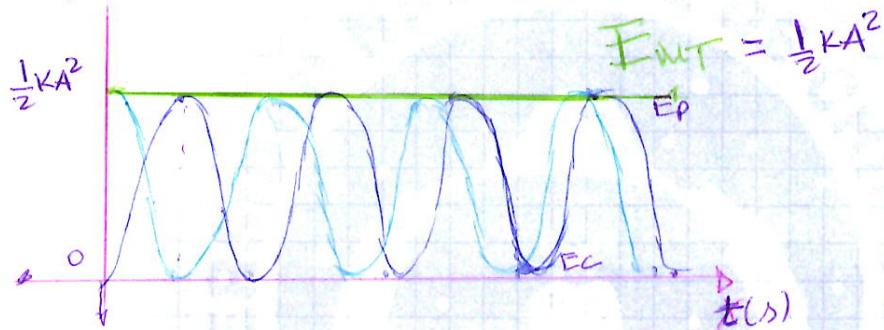


## Graficos de la energía mecánica del M. A. S.

$E_m(x)$ :



$E_m(t)$ :



Otra demostración:

$$E_{mT} = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} K x^2$$

$$E_{mT} = \frac{1}{2} m (-A \omega \sin(\phi))^2 + \frac{1}{2} K (A \cos(\phi))^2$$

$$E_{mT} = \frac{1}{2} m [A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t + \phi) + \frac{1}{2} K A^2 \cos^2(\omega t + \phi)]$$

$$E_{mT} = \frac{1}{2} K A^2 \sin^2(\omega t + \phi) + \frac{1}{2} K A^2 \cos^2(\omega t + \phi).$$

$$E_{mT} = \frac{1}{2} K A^2 [\underbrace{\sin^2(\phi) + \cos^2(\phi)}_1] = \frac{1}{2} K A^2 //.$$

$$X = A \cos(\omega t + \phi)$$

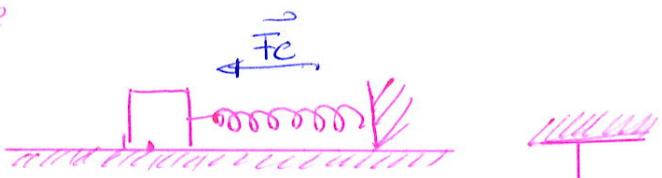
$$U = -A \omega \sin(\omega t + \phi)$$



## Oscilaciones en un resorte. PIAS

Sistema masa-resorte

$$\sum F_x = m a_x$$



$$-kx = ma$$

$$a_x = \frac{d v_x}{dt}$$

$$a_x = \frac{d}{dt} \left( \frac{dx}{dt} \right) = \frac{d^2 x}{dt^2} = \ddot{x}$$

$$m \cdot \frac{d^2 x}{dt^2} = -kx$$

$$\cancel{m} \frac{d^2 x}{dt^2} + \cancel{k} x = 0$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \left( \frac{k}{m} \right) x = 0.$$

$$\frac{k}{m} \left[ \frac{N}{kg} \right]$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + \omega^2 x = 0 \Rightarrow \ddot{x} + \omega^2 x = 0$$

$$\frac{k}{m} \left[ \frac{kg \cdot m}{s^2 \cdot kg} \right]$$

Soluciones de la ecuación:

$$\omega^2 \equiv \frac{k}{m}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$v(t) = -A \omega \sin(\omega t + \phi)$$

$$a(t) = -A \omega^2 \cos(\omega t + \phi)$$

$$a(t) = -A \omega^2 x$$

Definimos de  $V_{max} = A \omega$ .

$$a_{max} = A \omega^2$$

$$v(t) = -V_{max} \sin(\omega t + \phi) \quad a(t) = -a_{max} \cos(\omega t + \phi).$$



$\omega$  [Es la frecuencia angular]

$$\omega = \frac{k}{m} \cdot \left[ \frac{1}{s^2} \right] \quad \omega^2 = \left( \frac{1}{s^2} \right)^2 \cdot \left[ \frac{1}{s} \right]$$

Frecuencia angular en función de la frecuencia:  $f = \frac{1}{T}$

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T} \quad ; \quad f = \frac{1}{T}$$

Calculo del Período

$$\omega^2 = \frac{k}{m} \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{2\pi}{T}$$

$$\left( \sqrt{\frac{k}{m}} \right)^2 = \left( \frac{2\pi}{T} \right)^2$$

$$\begin{aligned} \omega &= 2\pi f \\ \omega &= \frac{2\pi}{T} \\ T &= 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} \end{aligned}$$

$$\frac{k}{m} = \frac{4\pi^2}{T^2} \Rightarrow T^2 = m \cdot 4\pi^2$$

$$T^2 = \frac{m \cdot 4\pi^2}{k}$$

$$T = \sqrt{4\pi^2 \cdot \frac{m}{k}}$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} //$$

Energías del Sistema masa resorte.

En el sistema masa resorte la partícula obedece la ley de Hooke.

$$\vec{F} = -k\vec{x}$$

$$E_{pe} = \frac{1}{2} k x^2$$

$$E_m = E_c + E_{pe} = \frac{1}{2} m v^2 + \frac{1}{2} k x^2$$

L

$$E_T = \frac{1}{2} k A^2 ;$$

L

$$E_m = E_c + E_{pe}$$

$$\Rightarrow v = \omega \sqrt{A^2 - x^2}$$

8



$$E_m = E_c + E_p$$

$$\frac{1}{2}KA^2 = \frac{1}{2}mV^2 + \frac{1}{2}Kx^2.$$

$$\cancel{\frac{1}{2}}KA^2 = \cancel{\frac{1}{2}}mV^2 + \cancel{\frac{1}{2}}Kx^2.$$

$$\cancel{\frac{1}{2}}mV^2 = \frac{K}{m}(A^2 - x^2)$$

$$V^2 = \frac{K}{m}(A^2 - x^2)$$

$$\omega^2 \boxed{M}$$

$$V^2 = \omega^2(A^2 - x^2).$$

$$V = \pm \omega \sqrt{A^2 - x^2}$$

$$\text{Si } x=0 \Rightarrow V = \pm \omega A \quad V = V_{\max}.$$

$$V = \pm \omega \sqrt{A^2 - 0} = \uparrow$$

$$\text{Si se tiene que: } x^2 = A^2 \Rightarrow V = 0$$

